

جبل 2007

مكثف المادة النظرية / علوم الحاسوب

الفصل الدراسي الأول 2025/2024

إعداد

أ. محمد توفيق

0786583240

1. صفحة الفيس بوك (الأستاذ محمد توفيق - حاسوب توجيهي)

<http://bit.ly/3CFmE9v>

2. حساب الإنستغرام (أ. محمد توفيق)

<https://bit.ly/3XVtelX>

3. قناة اليوتيوب (محمد توفيق حاسوب)

<https://youtube.com/@user-cw7jp2sc5t>

الوحدة الأولى: أنظمة العد.

أهمية أنظمة العد: تستعمل في:

- الحوسبة ومعالجة البيانات.
- القياسات وأنظمة التحكم
- الاتصالات والتجارة لدقتها

س 1 : ما سبب الاختلاف في أسماء الأنظمة العددية؟

يعد الاختلاف إلى **عدد الرموز** المسموح باستخدامها في كل نظام.

فالنظام العشري يستخدم **10 رموز** والنظام الثنائي يستخدم **رموز** / والنظام الثنائي يستخدم **8 رموز**/ والنظام السادس عشر يستخدم **16 رمزاً**.

اسم النظام	أساس النظام	الرموز المستخدمة في النظام	مثال
النظام العشري	10	(9,8,7,6,5,4,3,2,1,0)	(823) ₁₀
النظام الثنائي	2	(1,0)	(1010) ₂
النظام الثنائي	8	(7,6,5,4,3,2,1,0)	(723) ₈
النظام السادس عشر	16	(F,E,D,C,B,A)	(FA9) ₁₆

تمثل الأعداد في النظام العشري بوساطة قوى الأساس 10

تمثل الأعداد في النظام الثنائي بوساطة قوى الأساس 8

تمثل الأعداد في النظام الثنائي بوساطة قوى الأساس 2

تمثل الأعداد في النظام السادس عشر بوساطة قوى الأساس 16

نظام العد الموضعي: إن القيمة الحقيقة للرقم تعتمد على الخانة أو المنزلة التي يقع فيها. فقيمة الرقم تختلف باختلاف موقعه داخل العدد.

ملاحظة: جميع الأنظمة العددية تعتبر **أنظمة عد موضعية**.

س 2 : ما هي استخدامات النظام الثنائي داخل الحاسوب؟

- تخزين البيانات
- عنونة موقع الذاكرة

يتكون العدد المكتوب في النظام الثنائي من سلسلة من الرموز الثنائية (0) و

(1)، مع إضافة أساس النظام الثنائي (2) بشكل مصغر في آخر العدد من جهة اليمين. مثال على ذلك: (10100)

م.EXITES الوحدة

النظام العددي: مجموعة من الرموز (أرقاماً أو حروفًا) مرتبطة مع بعضها بمجموعة من العلاقات وفق أسس وقواعد معينة، لتشكل الأعداد ذات المعاني الواضحة والاستخدامات المتعددة.

النظام العشري: هو أكثر أنظمة استعمالاً، **رموز** (0,1,2,3,4,5,6,7,8,9)

وأساسه 10

س: ادرس العدد الآتي ثم أجب عن الأسئلة التي تليه : (438) 10

2 1 0 ترتيب الخانة

(438) 10

1. ما هو ترتيب خانة 8 ؟ 0

2. ما اسم الخانة التي يقع فيها الرقم 8 ؟ آحاد

3. ما هو وزن الخانة التي يقع فيها الرقم 4 ؟ 4 = 100 = 100

4. ما قيمة الرقم 4 = 100 × 4 = 400 = 10^2 × 4 = 400

س: حدد إلى أي نظام عد ينتمي كل من الأعداد الآتية، علماً بأن العدد الواحد يمكن أن ينتمي لأكثر من نظام عد؟

العدد	أسماء الأنظمة
102	السادس عشر / العشري / الشماني
428	السادس عشر / العشري
E93	السادس عشر
375	السادس عشر / العشري / الشماني

- أعداد تكتب بشكل خاطئ

العدد	سبب الخطأ
(384) 8	8 ليست من رموز النظام الشماني
(3H4)16	H ليست من رموز النظام السادس عشر
(102)2	2 ليست من رموز النظام الثنائي

س: تنتهي الأعداد الآتية لنظام أو أكثر من أنظمة العد، كم عدد أنظمة العد التي قد ينتمي لها كل عد؟

العدد	أسماء الأنظمة
F5A	1
741	3
122	3
583	2
10001	4
H2	لا ينتمي لأي نظام / الرمز H لا ينتمي لأي نظام

1. النظام العشري / أكثر الأنظمة استعمالاً

2. النظام الثنائي / أكثر الأنظمة ملاءمة للاستخدام داخل الحاسوب

(لتخزين البيانات وعنونة موقع الذاكرة)

3. النظام الثماني / للتسهيل على المبرمجين استخدام الحاسوب

4. النظام السادس عشر / للتسهيل على المبرمجين استخدام الحاسوب

: الخانة أو المنزلة التي يحتلها الرمز داخل العدد الثنائي، لأن

كل رمز ثنائي يمثل باستخدام خانة واحدة فقط.

س: ما هو عدد BIT في العدد الثنائي الآتي : (10011) 2 بـ 5

- الرمز 0 : دارة مفتوحة - الرمز 1 : دارة مغلقة

س: ادرس العدد الآتي ثم أجب عن الأسئلة التي تليه : (384) 10

2 1 0 ترتيب الخانة

(384) 10

1. ما هو ترتيب خانة 8 ؟ 1

2. ما اسم الخانة التي يقع فيها الرقم 8 ؟ عشرات

3. ما هو وزن الخانة التي يقع فيها الرقم 8 ؟

10¹ بوساطة قوى الاساس 10 = 10 كعدد صحيح

4. ما قيمة الرقم 8 = 10 × 8 = 10¹ × 8 = 80

5. تصور العدد (384) 10 بالنظام العشري؟

جد قيمة العدد (384) 10 بالنظام العشري ؟ خطوات الحل

القوة (الأس) (10²) + (10¹ × 8) + (10⁰ × 4)

الضرب (100 × 3) + (10 × 8) + (1 × 4)

الجمع 300 + 80 + 4

(384) 10

1. استخدم البابليون نظام العد السستيني

2. استخدمت بعض الشعوب نظام العد الثنائي عشر والنظام الروماني.

3. أخذ العرب المسلمين فكرة الأعداد عن الهند وحددوا لها أشكالاً

وأضافوا لها الصفر. (0,1,2,3,4,5,6,7,8,9)

الوحدة الثانية: الذكاء الاصطناعي

للذكاء الاصطناعي **قوانين** مبنية على:

دراسة **خصائص** الذكاء الانساني/**محاكاة** بعض **عناصر** الذكاء الانساني **المنهجيات** التي قام عليها موضوع الذكاء الاصطناعي التفكير كالإنسان/التصرف كالإنسان/التفكير منطقياً / التصرف منطقياً **أهداف الذكاء الاصطناعي**:

1. **إنشاء** أنظمة خبيرة تظهر تصرفها ذكياً / قادرة على التعلم والإدارة والتصحية

2. **تطبيق** الذكاء الانساني في الآلة

(إنشاء أنظمة تحاكي تفكير وتعلم وتصرف الإنسان)

3. **برمجة** الآلات لتصبح قادرة على معالجة المعلومات بشكل متوازن.

(تنفيذ أكثر من أمر في وقت واحد في أثناء حل المسائل).

ميزات برامج الذكاء الاصطناعي.

1. تمثيل المعرفة 2. التمثيل الرمزي 3. التخطيط 4. القدرة على

التعلم 5. التعامل مع البيانات الغير مكتملة أو غير المؤكدة

- الفرق بين البيانات الرمزية والبيانات الرقمية؟

البيانات الرمزية تستخدم (الأرقام والاحروف والرموز)

بينما البيانات الرقمية تمثل بالنظام الثنائي)

- **متطلبات** بناء برامج الذكاء الاصطناعي؟

1- **كميات هائلة** من المعرف الخاصة بمجال معين

2- **الربط** بين المعرف المتوفرة والنتائج

- **أمثلة** توضح ميزة القدرة على التعلم

1. قدرة برنامج الذكاء الاصطناعي على ايجاد نمط معين عن طريق

عدد من المدخلات

2. تصنيف عنصر إلى فئة معينة، بعد تعرفه عدداً من العناصر المشابهة

- **مثالاً** يوضح ميزة التعامل مع البيانات الغير مكتملة أو غير المؤكدة.

قدرة برنامج تشخيص أمراض على إعطاء تشخيص لحالة مرضية دون

الحصول على نتائج التحاليل الطبية كاملة.

تطبيقات للذكاء الاصطناعي

1. الروبوت الذكي 2. الانظمة الخبيرة 3. الشبكات العصبية

4. معالجة اللغات الطبيعية 5. الانظمة البصرية 6. أنظمة الألعاب

7. أنظمة تميز الاصوات 8. أنظمة تميز خط اليد

لغات برمجة خاصة بالذكاء الاصطناعي

1. لغة البرمجة **Lisp** 2. لغة البرمجة **برولوج Prolog**

علم الروبوت

1. اشتقت الكلمة روبوت من الكلمة التشيكية روبوتا التي ظهرت في مسرحية الكاتب التشيكى (كارل تشايليك) عام 1920

وتعنى (**العمل الإجباري**) أو السخرة.

2. يعود فضل إيجاد الكلمة روبوت إلى الأدب وليس لعلم الحاسوب

3. يعتبر الروبوت من **أكثر تقنيات الذكاء الاصطناعي** تقدماً من حيث التطبيقات التي تقدم حلولاً للمشكلات.

تاريخ نشأة الروبوت

تصميم آلات أطلق عليها (آلات ذاتية الحركة)	العصور القديمة قبل الميلاد
العالم المسلم الجزري، تصميم ساعات مائية وآلات أخرى مثل آلة لغسل اليدين وتقدم الصابون والمناشف لمستخدمها آلياً (صاحب كتاب معرفة الجيل الهندسية)	القرنين الثاني عشر والثالث عشر للميلاد القرن (13912)
ابتكار دمى آلية في اليابان، قادرة على: تقديم الشاي، إطلاق السهام، الطلاء (تدعى ألعاب كاراكوري)	القرن التاسع عشر القرن (19)
ظهور مصطلح الذكاء الاصطناعي ، صمم: (أول نظام خبير لحل مشكلات رياضية صعبة، أول ذراع روبوت في الصناعة	خمسينيات وستينيات القرن الماضي
ظهر الجيل الجديد من الروبوتات التي تشبه في تصمييمها جسم الإنسان، (الإنسان الآل ي)، استخدمت في أبحاث الفضاء من قبل وكالة ناسا .	منذ العام 2000م

أنواع الروبوتات حسب إمكانية نقلها

1. الروبوت الثابت 2. الروبوت الجوال أو المتنقل

الروبوت الثابت: ثبيت قاعدته على أرضية ثابتة، وتقوم **ذراع** الروبوت بأداء **المهمة المطلوبة** **نقل** عناصر / **حملها/تربيتها** بطريقة معينة

أنواع الروبوت الجوال أو المتنقل

1. الروبوت ذو العجلات 2. الروبوت ذو الأرجل

3. الروبوت السباح 4. الروبوت على هيئة إنسان(الرجل الآلي)

- يعتبر "الروبوت على شكل ذراع" من **أكثر أنواع الروبوتات انتشاراً** في مجال الصناعة و **أبسطها** من ناحية التصميم.

فوائد الروبوت في مجال الصناعة.

1. يقوم بالأعمال التي تتطلب **تكراراً** مدة طويلة دون تعب

(**يؤدي إلى زيادة الإنتاجية**)

2. يستطيع القيام بالأعمال التي تتطلب تجميع القطع وتركيبها في مكانها بدقة عالية.

3. يقلل من **المشكلات** التي تتعرض لها المصانع مع العمال، كالأجزاء والتأخير والتعب.

4. يمكن **التعديل** على البرنامج المصمم للروبوت **لزيادة المرونة** في التصنيع حسب متطلبات عملية التصنيع.

5. يستطيع العمل تحت **الضغط**، في ظروف غير ملائمة لصحة الإنسان كأعمال الدهان/رش المواد الكيميائية/درجات الرطوبة والحرارة العالية.

محدّدات (سلبيات) استخدام الروبوت في الصناعة

1. الاستغناء عن الموظفين في المصانع، سيزيد من نسبة **البطالة** ويقلل من فرص العمل.

2. لا يستطيع القيام بالأعمال التي تتطلب **حساً** فنياً أو ذوقاً في التصميم

3. تكلفة **تشغيل** الروبوت في المصانع **عالية**، لذا تعد غير مناسبة في المصانع المتوسطة والصغريرة.

4. يحتاج الموظفون إلى **برامج تدريبية** للتعامل مع الروبوتات الصناعية وتشغيلها، وهذا سيكلف الشركات الصناعية مالاً ووقتاً

5. **مساحة** المصانع التي ستستخدم الروبوتات يجب أن تكون كبيرة جداً لتجنب الاصطدامات والحوادث في أثناء حركتها

1. الاستشعار:

يمثل المدخلات / استشعار (الحرارة، الضوء، الأجسام المحيطة)

2. التخطيط والمعالجة :

يخطط الروبوت (للتجهيز لهدف معين ، تغيير اتجاه حركته ، الدوران بشكل معين، أو أي فعل آخر مخزن **برمج** للقيام به)

3. الاستجابة وردة الفعل:

تمثل ردة الفعل على ما تم أخذة كمدخلات **الجزء** التي يتكون منها الروبوت:

1. الذراع الميكانيكية 2. الحساسات

2. المستجيب النهائي 3. المتحكم 4. المشغل الميكانيكي

أنواع الحساسات: 1. حساس اللمس 2. حساس المسافة

3. حساس الضوء 4. حساس الصوت

معايير تصنيف الروبوتات

1. حسب الاستخدام والخدمات التي يقدمها

2. حسب إمكانية نقلها

أنواع (أصناف) الروبوتات حسب الاستخدام والخدمات التي تقدمها:

1. الروبوت الصناعي 2. الروبوت الطبي 3. الروبوت التعليمي:

4. الروبوت في الفضاء 5. الروبوت في المجال الامني

- استخدامات الروبوت الصناعي

1. عمليات **الطلاء** بالبخاري في المصانع

2. أعمال **الصب** وسكب المعادن

3. عمليات **تجميع** القطع وتشييدها في أماكنها

- استخدامات الروبوت الطبي

1. إجراء **العمليات** الجراحية المعقّدة، مثل جراحة الدماغ وعمليات

القلب المفتوح. 2. مساعدة ذوي الاحتياجات الخاصة

- استخدامات الروبوت التعليمي:

تحفيز الطلبة وجذب انتباهم إلى التعليم، على هيئة إنسان معلم

- استخدامات الروبوت في الفضاء

1. استخدم في المركبات الفضائية 2. دراسة سطح المريخ.

استخدامات الروبوت في المجال الامني

1. مكافحة **الحرائق** وإبطال مفعول الألغام والقنابل

2. نقل المواد السامة والمشعة

النظم الخبرية

- ظهر مفهوم النظم الخبرية أول مرة من قبل العالم **إدوارد فيغنبو**
 - رأى العالم **إدوارد فيغنبو** أن العالم ينتقل من معالجة البيانات إلى
 معالجة المعرفة واستخدامها في حل المشكلات

أنواع المشكلات (المسائل) (الفئات) التي تحتاج إلى النظم الخبرية

المشكلة (الفئة)	المثال
1. التشخيص	تشخيص (معاينة) أعطال المعدات لنوع معين من الآلات، التشخيص الطبي لأمراض الإنسان
2. التصميم	اعطاء نصائح عند تصميم (رسم) مكونات أنظمة الحاسوب والدورات الإلكترونية.
3. التخطيط	تخطيط (تنظيم) مسار الرحلات الجوية
4. التفسير	تفسير (تحليل) بيانات الصور الإشعاعية
5. التنبؤ	التنبؤ (التوقع) بالطقس أو أسعار الأسهم

أمثلة عملية على برامج النظم الخبرية

اسم البرنامج	مجال الاستخدام
ديندرال	تحديد مكونات المركبات الكيميائية
باف	نظام طبي لتشخيص أمراض الجهاز النفسي
بروسبيكتر	لتحديد موقع الحفر للتنقيب عن النفط والمعادن (يستخدم من قبل الجيولوجيين)
ديزain	يقدم نصائح لتصميم رقائق المعالج
أدفايزر	
ليثيان	يعطي نصائح لعلماء الآثار لفحص الأدوات الحجرية

أجزاء (مكونات) النظم الخبرية:

- 1- قاعدة المعرفة
- 2- محرك الاستدلال
- 3- ذاكرة العمل
- 4- واجهة الاستخدام

محددات النظم الخبرية.

1. عدم قدرة النظام الخبرير على الإدراك والحدس بالمقارنة مع الخبرير.
2. عدم قدرة النظام الخبرير على التجاوب مع المواقف غير الاعتيادية أو المشكلات خارج نطاق التخصص
3. صعوبة جمع الخبرة والمعرفة الازلية لبناء قاعدة المعرفة من الخبراء

خوارزميات البحث

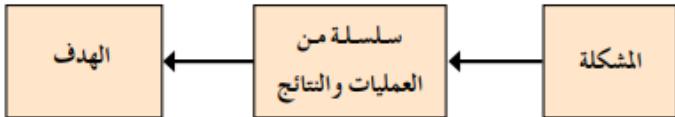
صفات المشكلات التي تحتاج لخوارزميات البحث في الذكاء الاصطناعي

1- لا يوجد **لحل** طريقة تحليلية واضحة، أو ان الحل مستحيل بالطائق العادلة.

2- يحتاج **الحل** إلى عمليات حسابية كثيرة ومتعددة لإيجاده مثل (الألعاب / التشفي).

3- يحتاج **الحل** إلى حدس عالٍ، مثل (الشطرنج)

مبدأ عمل خوارزميات البحث:



- يتم أخذ المشكلة على أنها مدخلات

- في شجرة البحث يقرأ ويكتب مسار الحل من اليسار إلى اليمين

- تجد شجرة البحث حلًا محتملاً للمشكلة، عن طريق النظر في البيانات المتاحة بطريقة منتظمة تعتمد على **هيكلية الشجرة**

عناصر شجرة البحث (أهم المفاهيم في شجرة البحث) .

أ- مجموعة من النقاط أو العقد ب- جذر الشجرة

ج- الأب د- النقطة الهدف(الحالة الهدف) ه- المسار

أنواع خوارزميات البحث في الذكاء الاصطناعي

1- خوارزمية البحث في العمق أولاً (البحث الرئيسي)

2- خوارزمية البحث في العرض أولاً 3- الخوارزمية الحدسية

مصطلحات الوحدة

الذكاء الاصطناعي: علم من علوم الحاسوب، يختص **بتصميم وتمثيل**

وبرمجة نماذج حاسوبية في مجالات الحياة المختلفة، **تحاكي** في

عملها طريقة تفكير الإنسان وردود أفعاله في مواقف معينة

المحاكاة: تقليد لأحداث أو عمليات من واقع الحياة، كي يتيسر عرضها

والتعمق فيها لاستكشاف أسرارها، والتعرف إلى نتائجها المحتملة عن قرب

برنامج يوجين غوستمان؟ هو برنامج حاسوبي للذكاء الاصطناعي

يحاكى طفل من أوكرانيا عمره 13 عاما استطاع ان يخدع 33% من

محاوريه مدة 5 دقائق، ولم يميزوا أنه برنامج بل ظنوا أنه إنسان.

الذاكرة

تمثيل المعرفة: تنظيم المعرفة وترميزها وتخزينها إلى ما هو موجود في

الذاكرة

التمثيل الرمزي: تعامل برامج الذكاء الاصطناعي مع البيانات الرمزية (الأرقام والحرروف والرموز)، التي تعبّر عن المعلومات عن طريق عمليات المقارنة المنطقية والتحليل

القدرة على التعلم: قدرة برنامج الذكاء الاصطناعي على التعلم ذاتياً عن طريق الخبرة المخزنة داخله

الخطيط: قدرة برنامج الذكاء الاصطناعي على وضع أهداف والعمل على تحقيقها، والقدرة على تغيير الخطة إذا اقتضت الحاجة إلى ذلك

التعامل مع البيانات الغير مكتملة أو غير المؤكدة: قدرة برامج الذكاء الاصطناعي على إعطاء حلول مقبولة، حتى لو كانت المعلومات لديها غير مكتملة أو غير مؤكدة

علم الروبوت: العلم الذي يهتم بتصميم وبناء وبرمجة الروبوتات لتفاعل مع البيئة المحيطة.

الروبوت: آلة (إلكترو-ميكانيكية) تبرمج بوساطة برمج حاسوبية خاصة، للقيام بالعديد من الأعمال الخطيرة والشاقة والدقيقة خاصة.

الذراع الميكانيكية: تشبه في شكلها ذراع الإنسان، وتحتوي على مفاصل صناعية لتسيير حرクトها عند تنفيذ الأوامر الصادرة إليها، حسب الغرض الذي صمم الروبوت من أجله

المستجيب النهائي: هو الجزء النهائي من الروبوت الذي ينفذ المهمة التي يصدرها الروبوت، فقد تكون قطعة المستجيب يداً أو بخاخاً أو مطرقة، وقد تكون أداة لخياطة الجروح

المتحكم: وهو **دماغ الروبوت**، يستقبل البيانات، ثم يعالجها عن طريق التعليمات البرمجية المخزنة داخله، ويعطي الأوامر الالزمة للاستجابة لها

المشغل الميكانيكي: وهو الجزء المسؤول عن حركة الروبوت حيث يحول أوامر المتحكم إلى حركة فيزيائية (**عضلات الروبوت**).

الحساسات: تعد صلة الوصل بين الروبوت والبيئة المحيطة، حيث تكون وظيفتها جمع البيانات من البيئة المحيطة، ومعالجتها ليتم الاستجابة لها من قبل الروبوت بفعل معين (**تشبيه وظيفة الحواس** **الخمس**)

حساس اللمس: يستشعر التلامس بين الروبوت وأي جسم مادي خارجي كالجدار، أو بين أجزاء الروبوت الداخلية كذراع الروبوت واليد.

حساس المسافة: يستشعر المسافة بين الروبوت والاجسام المادية، عن طريق إطلاق موجات لتصطدم في الجسم وترتد عنه، وبناءً عليه يحسب المسافة ذاتياً

حساس الضوء: يستشعر شدة الضوء المنعكس من الاجسام المختلفة ويميز ألوانها.

حساس الصوت: يشبه الميكروفون، يستشعر شدة الأصوات المحيطة ويجعلها إلى نبضات كهربائية ترسل إلى دماغ الروبوت

النظام الخبير: هو برنامج حاسوبي ذكي، يستخدم مجموعة من قواعد المعرفة في مجال معين لحل المشكلات التي تحتاج إلى الخبرة البشرية

المعرفة: هي حصيلة المعلومات والخبرة البشرية التي تجمع في عقول الأفراد من خلال الخبرة وهي نتاج استخدام المعلومات التي تنتج من معالجة البيانات ودمجها مع الخبرات.

قاعدة المعرفة: تحتوي قاعدة المعرفة على مجموعة من **الحقائق** وال**المبادئ والخبرات** بمجال معرفة معين، وتستخدم من قبل الخبراء لحل المشكلات

ذاكرة العمل: جزء من الذاكرة، مخصص لتخزين المشكلة المدخلة بوساطة مستخدم النظام، والمطلوب إيجاد حل لها

محرك الاستدلال: برنامج حاسوبي يقوم بالبحث في قاعدة المعرفة لحل مسألة، عن طريق آلية استنتاج تحاكي آلية عمل الخبير عند الاستشارة في مسألة ما لإيجاد الحل، واختيار النصيحة المناسبة

واجهة المستخدم: وسيلة تفاعل بين المستخدم والنظام الخبير، حيث تسمح بإدخال المشكلة والمعلومات إلى النظام الخبير وإظهار النتيجة **خوارزمية البحث**: سلسلة من الخطوات غير المعروفة مسبقاً، للعثور على الحل الذي يطابق مجموعة من المعايير من بين مجموعة من الحلول المحتملة

شجرة البحث: هي الطريقة المستخدمة للتعبير عن المشكلة لتسهيل عملية البحث عن الحلول الممكنة من خلال خوارزميات البحث

العقد: النقطة التي تنظم بشكل هرمي (مستويات مختلفة). **فضاء البحث**: الحالات الممكنة جميعها لحل المشكلة **جذر الشجرة**: نقطة البداية، وهي الموحدة أعلى الشجرة وتمثل الحالة الابتدائية للمشكلة

الاب: النقطة التي تتفرع منها نقاط أخرى

الأبناء: النقاط المتفرعة من الأب

النقطة الميتة: النقطة التي ليس لديها أبناء

النقطة (الحالة) الهدف: الحالة النهائية للمشكلة، وهي الهدف

المطلوب الوصول إليه

المسار: مجموعة من النقاط المتتالية في شجرة البحث

مسار الحل: اتباع خوارزمية البحث للوصول إلى المسار الصحيح لحل

المشكلة من الحالة الابتدائية او جذر المشكلة إلى الحالة الهدف

أسئلة علل

علل كل من العبارات الآتية:

س 1: أ. لجأ الإنسان إلى إيجاد نماذج حاسوبية تحاكي قدرة العقل البشري على التفكير . 1. مجازاة تطور العالم الرقمي والهاسوب للاستفادة منه 2. إيجاد الحلول التي تناسب أعقد المشكلات

ب. شرع الخبراء في دراسة القدرات العقلية للإنسان وكيفية تفكيره ومحاولة محاكاتها عن طريق الحاسوب لإنتاج بعض صفات الذكاء من قبل الآلة فيما يُعرف "بالذكاء الاصطناعي"

س 2: لا تستطيع أن تطلق على برنامج يقوم بحل مسألة تربية أنه من ضمن برامج الذكاء الاصطناعي

لأنه يتبع خوارزمية محددة الخطوات للوصول إلى الحل.

س 3: أ. من أجزاء الروبوت ذراع ميكانيكية تشبه في شكلها ذراع الإنسان، وتحتوي على مفاصل صناعية. لتسهيل حركتها عند تنفيذ الأوامر الصادرة إليها، حسب الغرض الذي صمم الروبوت من أجله ب:

تصميم الروبوتات بأشكال وأحجام مختلفة؟ حسب المهمة التي ستؤديها، كنقل المنتجات / لحامها / طلائها وغيرها ذلك

س 4: أ. استخدام الروبوت الصناعي في عمليات الطلاء بالبخحراري في المصنع. لتقليل تعرض العمال لمادة الدهان التي تؤثر في صحتهم.

ب. استخدام الروبوت الصناعي في أعمال الصب وسكب المعادن.

لأن هذه العمليات تتطلب التعرض لدرجة حرارة عالية جداً، لا يستطيع الإنسان تحملها .

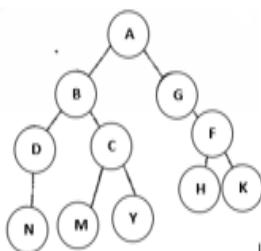
س 14: صمم باستخدام الذكاء الاصطناعي العديد من خوارزميات

البحث.

لحل أصعب المشكلات في الكثير من التطبيقات مثل عمليات الملاحة

س 15: استخدام خوارزمية البحث في العمق أولاً،^٦ يعطي المسار الأقصر للحل دائماً

لأن هذه الخوارزمية تأخذ المسار أقصى اليسار في شجرة البحث وتحصنه بالاتجاه للأمام، حتى تصل إلى نقطة ميتة، ثم تعود للخلف لأقرب نقطة في الشجرة يكون فيها تفرع آخر لم يفحص ويختبر ذلك المسار حتى نهايته، ثم تكرر العملية للوصول إلى الهدف، وبالتالي ليس بالضرورة أن يكون هو المسار الأقصر.



11. ما عدد حالات فضاء البحث.

A,B,C,D,N,M,Y,G,F,H,K

2. اذكر نقاط حالت فضاء البحث.

5. ما عدد النقاط الميتة.

K, H, Y, M, N

4. اذكر النقاط الميتة.

10. ما عدد الأبناء في الشجرة؟

6. ما عدد الأبناء في الشجرة.

G

7. ما هوأ النقطة

D,C

8. ما أبناء النقطة

(B,G) أب للنقطة A

F أب للنقطة F

9. اذكر مثلاً نقطتين تمثل علاقة (الأب-الأبناء)

(هناك عدة أمثلة، نكتفي بذكر مثالين)

4 مستويات

10. ما عدد مستويات الشجرة.

B,G

11. اذكر نقاط المستوى الثاني.

G-F-K

12. ما هو المسار بين النقطتين (G و k)

A-B-D-N-C-M-Y

13. ما مسار الحل باستخدام خوارزمية البحث في

العمق أولاً، إذا علمت أن 7 هي النقطة الهدف.

A-B-D-N-C-M-Y-G-F-H-K

14. ما مسار الحل باستخدام خوارزمية البحث في

العمق أولاً، إذا علمت أن K هي النقطة الهدف.

G, F, H, K

15. إذا كانت 7 هي الحالة الهدف، فما هي النقطة التي

لم يتم المرور عليها أو فحصها عند استخدام

خوارزمية البحث في العمق أولاً

س 5. لا يستطيع الروبوت القيام بالأعمال التي تتطلب حساسياً أو ذوقاً في التصميم أو إبداعاً لأن عقل الإنسان له القدرة على ابتداع الأفكار

س 6: يعد من غير المناسب استخدام الروبوت في المصانع الصغيرة والمتوسطة. لأن تكلفة تشغيل الروبوت في المصانع عالية.

س 7: مساحة المصانع التي ستستخدم الروبوتات يجب أن تكون كبيرة جداً. لتجنب الاصطدامات والحوادث في أثناء حركتها.

س 8: نظام خبير لتشخيص أمراض الدم، لا يستخدم لتشخيص أمراض أخرى. أو (إن عملية تصميم نظام خبير جديد من البداية لحل مشكلة ما، أسهل من التعديل على نظام خبير موجود) لأن النظم الخبريرة مرتبطة بمجال معين (واحد)، فإذا صممت لحل مشكلة معينة فلا يمكن تطبيقها أو تغييرها لحل مشكلة أخرى.

س 9: يتم إدخال المعلومات إلى واجهة المستخدمين خلال الاختيار من مجموعة من الخيارات المصاغة على شكل أسئلة وإجابات لتزويد النظام بمعلومات عن موقف محدد.

س 10: النظام الخبير يساعد على تدريب المختصين ذوي الخبرة المنخفضة

بسبب وسائل التفسير وقواعد المعرفة التي تخدم بوصفها وسائل للتعليم

س 11: توفر النظم الخبريرة مستوى عالياً من الخبرات. عن طريق تجميع خبرة أكثر من شخص في نظام واحد

س 12: يمكن للمستخدم إدخال درجة التأكيد من إجابته على بعض الأسئلة في واجهة المستخدم للنظام الخبير. لقدرة النظام الخبير على التعامل مع الإجابات الغامضة أو غير الكاملة أو غير المؤكدة

س 13: لا يمكن للنظم الخبريرة أن تحل محل الخبير نهائياً.

(لأن هذه النظم تعمل جيداً فقط ضمن موضوع محدد، وكلما اتسع نطاق المجال، ضعفت قدرتها الاستنتاجية)